

МУНИЦИПАЛЬНОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБЩЕОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ  
«СВЕТЛОВСКАЯ СРЕДНЯЯ ОБЩЕОБРАЗОВАТЕЛЬНАЯ ШКОЛА  
имени Анчина Н.Н.»

Управление образования Администрации Чесменского муниципального района  
ИНН / КПП 7443004529/745801001  
457230 с. Светлое ул Пушкина 25, тел 8(351)69 -5-91-48

ПРИНЯТО  
педагогическим советом

МБОУ «Светловская СОШ имени Анчина Н.Н.»  
от 29 «августа» 2024, протокол № 1



Дополнительная общеобразовательная общеразвивающая программа  
технической направленности

**«РОБОТОКОНСТРУИРОВАНИЕ»**

Программа модифицированная  
Возраст обучающихся: 7-10 лет  
Уровень освоения программы:  
стартовый  
Срок реализации программы: 1 год,  
36 часа  
автор-составитель программы:  
Щукина Алена Олеговна  
педагог дополнительного образования

с.Светлое, 2024 год

## Содержание

<b>1. Комплекс основных характеристик программы</b>	<b>3</b>
1.1. Пояснительная записка .....	3
1.2. Цели и задачи программы.....	5
1.3. Содержание программы.....	7
Учебно-тематический план программы .....	7
Содержание программы.....	8
1.4. Планируемые результаты освоения программы	13
<b>2. Комплекс организационно-педагогических условий</b>	<b>14</b>
2.1. Календарно-тематическое планирование .....	14
2.2. Условия реализации программы .....	15
2.3. Формы аттестации и контроля .....	16
2.4. Оценочные материалы .....	16
2.5. Образовательные и учебные форматы .....	16
Список литературы для педагога.....	18
Электронные ресурсы .....	22
Список литературы для учащихся .....	23
Приложение 1. Оценочные материалы по программе «Роботоконструирование».....	24

## 1. Комплекс основных характеристик программы

### 1.1 Пояснительная записка

Дополнительная общеобразовательная общеразвивающая программа «Роботоконструирование» имеет *техническую направленность*, относится к программам стартового (ознакомительного) уровня освоения.

Программа составлена на основе нормативно-правовых документов:

- Федеральным законом "Об образовании в Российской Федерации" от 29.12.2012 N 273-ФЗ;

- Концепцией развития дополнительного образования детей до 2030 года, утвержденной распоряжением Правительства Российской Федерации от 31 марта 2022 г. № 678-р;

- приказом Министерства просвещения РФ от 27 июля 2022 г. N 629 «Об утверждении Порядка организации и осуществления образовательной деятельности по дополнительным общеобразовательным программам»;

- Письмом Минобрнауки России от 18.11.2015 N 09-3242 "О направлении информации" (вместе с "Методическими рекомендациями по проектированию дополнительных общеразвивающих программ (включая разноуровневые программы)");

- СП 2.4.3648-20 "Санитарно-эпидемиологические требования к организациям воспитания и обучения, отдыха и оздоровления детей и молодежи";

- СанПиН 1.2.3685-21 «Гигиенические нормативы и требования к обеспечению безопасности и (или) безвредности для человека факторов среды обитания»;

- Разработка и реализация раздела о воспитании в составе дополнительной общеобразовательной общеразвивающей программы. Методические рекомендации ФГБНУ «Институт изучения детства, семьи и воспитания», Москва: Институт изучения детства, семьи и воспитания РАО, 2023г.;

- Приказом Министерства науки и высшего образования Российской

Федерации и Министерства просвещения Российской Федерации от 05.09.2020 г. № 882/391 «Об организации и осуществления образовательной деятельности при сетевой форме реализации образовательных программ»;

- Уставом и локальными актами учреждения.

**Новизна** программы заключается в том, что по форме организации образовательного процесса она является модульной, разработана с учетом направлений современной образовательной политики. Учебно – тематический план программы представлен 4 образовательными модулями. Программное содержание позволит обучающимся изучить компьютерные технологии программирования, проектирования, создания и программирования роботов, так как предмет робототехники - это создание и применение роботов, других средств робототехники и основанных на них технических систем и комплексов различного назначения.

**Адресат программы** Модульная программа «Занимательная робототехника» рассчитана на обучающихся от 7-10 лет. Принцип набора в группы – свободный.

*Возрастные особенности обучающихся 7 – 10 лет:*

- высокая социальная активность, особенно в группе;
- проявление лидерских качеств;
- потребность в общении “на равных”;
- поиск себя и самосознания;
- время выбора профессии.
- характерна любознательность,
- конкретность мышления,
- большая впечатлительность,
- подражательность и вместе с тем неумение долго концентрировать свое внимание на чем-либо.

Дети этого возраста весьма дружелюбны, легко вступают в общение. Для них все большее значение начинают приобретать оценки их поступков не только со стороны старших, но и сверстников. Их увлекает совместная коллективная деятельность. В этом возрасте ребята склонны постоянно меряться силами, готовы соревноваться буквально во всем. Складываются собственные моральные установки и требования, которые определяют характер взаимоотношений со старшими и сверстниками. Они способны сознательно добиваться поставленной цели, готовы к сложной деятельности, включающей в себя и малоинтересную подготовительную работу, упорно преодолевая препятствия. Чем насыщеннее, энергичнее, напряженнее их жизнь, тем более она им нравится. Больше не существует естественный авторитет взрослого.

**Срок реализации программы** Программа рассчитана на 1 год – 36 недель

обучения.

**Объем программы** – 36 часа в год, что составляет 1 час в неделю.

**Программа реализуется в очной форме**, занятия проводятся по группам постоянного состава.

### **Режим занятий**

Объем программы	Общее количество часов	Количество часов за учебный год	Количество занятий в неделю	Продолжительность занятия	Количество часов в неделю
1 год	36 часа	36 часа	1	академический час по 40 мин, перемена 10 мин	1 часа

### **Отличительные особенности программы:**

Данной программы является ее практическая направленность.

Обучающиеся по программе учатся основам механики, алгоритмизации, построению блок-схем, программированию микроконтроллеров.

Все практические занятия, включенные в модели программы проводятся на реальных конструкторах серии LEGO с помощью которых обучающиеся учатся построению роботизированных манипуляторов и самоходных автоматов, выполняющих заданные функции.

Сетевое взаимодействие в программе «Занимательная робототехника»:

1. Взаимодействие и сотрудничество, обмен опытом с педагогами дополнительного образования в рамках реализации городской Спартакиады технической направленности.
2. Совместные спортивные соревнования по робототехнике совместно.
3. Участие в традиционных городских соревнованиях по робототехнике.
4. Участие педагога в судействе на городских соревнованиях по робототехнике

**1.2 Цели и задачи** Развитие творческих способностей и формирование раннего профессионального самоопределения подростков и юношества в процессе конструирования и проектирования.

Программа направлена на решение **следующих задач**.

**Предметные :**

- усвоение правил техники безопасности;
- использование приобретенных знаний и умений для творческого решения несложных конструкторских, художественно-конструкторских (дизайнерских), технологических и организационных задач;
- приобретение первоначальных навыков совместной продуктивной деятельности, сотрудничества, взаимопомощи, планирования и организации;
- приобретение первоначальных знаний о правилах создания предметной и информационной среды и умений применять их для выполнения учебно-познавательных и проектных художественно-конструкторских задач.

### ***Личностные :***

- формирование ответственного отношения к учению, готовности и способности обучающихся к саморазвитию и самообразованию на основе мотивации к обучению и познанию;
- формирование целостного мировоззрения, соответствующего современному уровню развития науки и общественной практики;
- формирование коммуникативной компетентности в общении и сотрудничестве со сверстниками, детьми старшего и младшего возраста, взрослыми в процессе образовательной, общественно полезной, учебно-исследовательской, творческой и других видов деятельности.

### ***Метапредметные:***

- умение самостоятельно определять цели своего обучения, ставить и формулировать для себя новые задачи в учёбе и познавательной деятельности;
- умение самостоятельно планировать пути достижения целей, в том числе альтернативные, осознанно выбирать наиболее эффективные способы решения учебных и познавательных задач;
- умение оценивать правильность выполнения учебной задачи, собственные возможности её решения; - владение основами самоконтроля, самооценки, принятия решений и осуществления осознанного выбора в учебной и познавательной деятельности;
- умение организовывать учебное сотрудничество и совместную деятельность с педагогом и сверстниками; работать индивидуально и в группе;
- формирование и развитие компетентности в области использования информационнокоммуникационных технологий (далее ИКТ–компетенции).

### 1.3 Содержание программы

#### Учебный план программы « Роботоконструирование »

№ п/п	Тема	Кол-во часов			Формы контроля
		Всего	В том числе		
			Т	П	
1.	Вводное занятие. Знакомство с конструктором.	6	2	4	Тестирование Вводная беседа
2.	Функции.	3	1	2	Беседа. Опрос
3.	Изучение меню.	23	2	21	Самостоятельная работа
4.	Принцип работы.	3	-	3	Педагогическое наблюдение
5.	Технология монтажа трансмиссии для робота.	1	-	1	Практическое задание
	<b>Итого за период обучения:</b>	<b>36</b>	<b>5</b>	<b>31</b>	

## Содержание программы

### 1. Вводное занятие. Знакомство с конструктором. (6 часов)

**Теория.** Знакомство с группой. Объяснение плана, задач работы объединения. Инструктаж по технике и пожарной безопасности. Правила работы с электрическими приборами. Правила поведения в техническом кабинет. Беседа о развитии робототехники в мировом сообществе и в частности в России. Показ видео роликов о роботах и роботостроении.

**Практические занятия.** Подготовка конструкторов. Игра «Какая это деталь», Игра «Для чего она?», эстафета «Кто быстрее машину».

### 2. Функции. (3 часа)

**Теория.** Соединение по BLUETOOTH. Соединение нескольких контроллеров. Соединение с компьютером. Функции меню.

**Практические занятия.**

**Практика.** Подключение контроллера к компьютеру для связи с программой, подключение к блоку датчиков и двигателя.

### 3. Изучение меню.(23 часа)

**Теория.** Технические возможности контроллера LEGO MINDSTORMS EV3. Количество подключаемых деталей.

**Практика.** Установка соединения контроллера по BLUETOOTH, тестирование его работы.

### 4. Принцип работы.(3 часа)

**Теория.** Изучение по схемотехническим рисункам принципов работы двигателя, его конструкции. Сравнительные характеристики большого и малого моторов.

**Практика.** Принципы запуска двигателей (дополнительным двигателем; связки генератор – мотор). Замена колес с разным диаметром на двигателях.

#### Тема №2. Технология монтажа трансмиссии для робота

**Теория.** Технология монтажа двигателей для подвижных роботов. Конструкция зависимой и независимой подвесок. Видовое разнообразие трансмиссии.

**Практика.** Изготовление классической трансмиссии с четырьмя колесами. Применение привода на заднем мосту через дифференциал, установка ролевого управления.

#### Раздел 1. Датчики LEGO. Механика

##### Тема №1. Разновидности, функции датчиков

**Теория.** Знакомство с разнообразием датчиков подключаемых к контроллеру. **Практика.** Определение какой из предложенных датчиков является датчиком: цвета, касания, препятствий (ультразвуковой датчик), гироскоп (датчик поворота), инфракрасный датчик, термометр.

##### Тема № 2. Датчик касания

**Теория.** Определение рабочих условий для датчиков касания.

**Практика.** Практическое изучение разнообразных датчиков в отдельности. Для датчика касания собирается вариант бампера и устанавливается спереди на готового робота. Подключение проводов и проверка работоспособности.

##### Тема №3. Датчик цвета

**Теория.** Определение рабочих условий для датчиков касания.

**Практика.** Проработка датчика цвета, программирование движений на цвет линии и поля.

#### **Тема №4. Ультразвуковой датчик**

**Теория.** Определение рабочих условий для ультразвуковых датчиков.

**Практика.** Изготовление для ультразвукового датчика модели болида, монтаж и программирование датчиков на уклонение робота от препятствий при его движении.

#### **Тема №5. Датчик поворота**

**Теория.** Определение рабочих условий для датчиков поворота

**Практика.** Изготовление робота согласно инструкции "GIROBOY" для наработки опыта с датчиком поворота (Гироскоп)

#### **Тема №6. Основы механики. Машина, механизм, звено**

**Теория.** Определения, назначение, основные типы. Определение звена, механизма, машины. Назначение механических элементов. Основные типы механизмов, машин, звеньев.

**Практика.** Проработка конструкций механизмов различных передач, изучение принципов действий и их применения. Изготовление каждого соединения в отдельности по схеме с учетом использования только дополнительных деталей без контроллера, двигателей и датчиков.

#### **Тема № 1. Основные типы простых механизмов**

**Теория.** Виды простых механизмов их математические соотношения. Схемы, принцип действия, область применения. Схемы соединения принцип действия, области применения.

#### **Тема №2. Исследование работы рычажного механизма**

**Практика.** Изготовление различных видов рычажных механизмов из деталей конструктора Lego. Исследование величин нагрузок для различных конфигураций рычагов.

#### **Тема №3. Зубчатые передачи. Типы, области применения**

**Теория.** Рассмотрение конструкций зубчатых передач, типов редукторов, областей их применения.

#### **Тема № 4. Исследование работы цилиндрического редуктора**

**Практика.** Изготовление цилиндрического редуктора из деталей конструктора Lego, исследование его работоспособности, измерение усилий на входном и выходном валу редуктора.

#### **Тема № 5. Червячные передачи и шнековое зацепление**

**Теория.** Рассмотрение различных конструкций червячных передач, схемы червячных передач, изучение математических соотношений, описывающих работу червячной передачи. Схема, тип, основные параметры и соотношения.

**Практика.** Изготовление червячного механизма из деталей конструктора Lego, исследование основных параметров его функционирования.

#### **Раздел 1. Составление сложных программ**

#### **Тема № 1. Программы движения по линии, Кегельринг**

**Теория.** Составление сложных программ для роботов, выполняющих упражнение: движение по линии, Кегельринг.

**Практика.** Изготовление первоначальной программы при помощи блока "Переключателя". Дальнейшее совершенствование путем добавления одного, двух датчиков цвета или препятствий. Создание программ используя блоки переменных данных и арифметических действий.

## **Тема № 2. Составление программ с блоками переменных**

**Практика.** Проектировка трансмиссии робота на гусеничном ходу. Изготовление робота на гусеничном ходу используя механическую пониженную передачу.

Внедрение в конструкцию шестеренчатой передачи, для повышения проходимости робота с передаточным числом меньше. Выбор зацеплений и передач.

## **Раздел 2. Антропоморфные роботы Тема № 1.**

### **Важнейшие факторы развития роботов**

**Теория.** Роль, создание, важнейшие факторы развития роботов. Способы изготовления бионического захвата. Варианты антропоморфных роботов. Демонстрация конструктора «Как и какой робот сможет выполнять те или иные задачи».

### **Тема № 2. Изготовление бионического робота**

**Практика.** Принципы сбора бионической руки при использовании всех деталей конструктора. Монтаж захвата для фиксирования и удержания стакана с водой. Наличие в конструкции от трех до пяти конечностей.

### **Тема №3. Изготовление шагающих конструкций**

**Теория.** Изготовление шагающих конструкций посредством поступательно-вращательных механизмов.

**Практика.** Изготовление шагающего робота по инструкции. Используя принцип построения робота по инструкции, внедрение другого механизма движения робота на самостоятельное усмотрение. Дальнейшая модернизация робота путем эксперимента с другими механизмами передачи крутящего момента. Сборка робота с четырьмя и более конечностями.

### **Тема №4. Итоговое занятие**

**Практика.** Итоговое тестирование. День показательных соревнований по категориям. Использование видео материалов соревнований по конструированию роботов и повторение их на практике. Выставка моделей роботов. Мини – соревнование роботов.

## 1.4 Планируемые результаты освоения программы

### *Предметные результаты:*

- усвоение правил техники безопасности;
- использование приобретенных знаний и умений для творческого решения несложных конструкторских, художественно-конструкторских (дизайнерских), технологических и организационных задач;
- приобретение первоначальных навыков совместной продуктивной деятельности, сотрудничества, взаимопомощи, планирования и организации;
- приобретение первоначальных знаний о правилах создания предметной и информационной среды и умений применять их для выполнения учебно-познавательных и проектных художественно-конструкторских задач.

### *Метапредметные результаты:*

- умение самостоятельно определять цели своего обучения, ставить и формулировать для себя новые задачи в учёбе и познавательной деятельности;
- умение самостоятельно планировать пути достижения целей, в том числе альтернативные, осознанно выбирать наиболее эффективные способы решения учебных и познавательных задач;
- умение оценивать правильность выполнения учебной задачи, собственные возможности её решения; - владение основами самоконтроля, самооценки, принятия решений и осуществления осознанного выбора в учебной и познавательной деятельности;
- умение организовывать учебное сотрудничество и совместную деятельность с педагогом и сверстниками; работать индивидуально и в группе;
- формирование и развитие компетентности в области использования информационнокоммуникационных технологий (далее ИКТ– компетенции).

### *Личностные результаты:*

- формирование ответственного отношения к учению, готовности и способности обучающихся к саморазвитию и самообразованию на основе мотивации к обучению и познанию;
- формирование целостного мировоззрения, соответствующего современному уровню развития науки и общественной практики;
- формирование коммуникативной компетентности в общении и сотрудничестве со сверстниками, детьми старшего и младшего возраста, взрослыми в процессе образовательной, общественно полезной, учебно-исследовательской, творческой и других видов деятельности.

## 2.Комплекс организационно-педагогических условий

### 2.1 Календарный учебный график на 2024-2025 учебный год

	год обучения
	1 год
<b>количество учебных недель</b>	36
<b>количество учебных часов</b>	36
<b>Комплектование групп</b>	02.09-20.09
<b>дата начала и окончания учебных периодов</b>	09.09.2024- 31.05.2025
<b>Промежуточная аттестация</b>	22.12-29.12
<b>Промежуточная годовая аттестация</b>	25.05.-31.05

Выходные и праздничные (нерабочие) дни определяются в соответствии с производственным календарём. Новогодние каникулы не включаются в период реализации дополнительной общеобразовательной программы. В дни осенних, зимних и весенних школьных каникул реализация дополнительной общеобразовательной общеразвивающей программы происходит в соответствии с графиком работы учреждения.

## 2.2 Условия реализации программы

### *Материально-техническое обеспечение программы*

Занятия по программе проводятся в помещении, которое соответствует СанПиН, помещение оснащено необходимым количеством мебели, инвентарем и оборудованием для проведения занятий. Учебная аудитория для проведения занятий оборудована демонстрационными стендами и наглядными пособиями.

Рекомендуемый перечень учебного оборудования и инвентаря (на 14 человек)

• 1. столы, стулья (по росту и количеству детей);	4 шт. 16 шт
• 2. интерактивная доска;	1 шт.
2. • демонстрационный столик;	1 шт.
3. • лего-столы	4 шт.
4. • технические средства обучения (ТСО) – компьютер, планшеты по количеству детей;	8 шт
5. • презентации и учебные фильмы (по темам занятий);	
6. • наборы Lego Education We Do»;	4

**Кадровое обеспечение.** Реализация программы обеспечивается педагогом дополнительного образования. Квалификация педагогического работника должна соответствовать квалификационным характеристикам, установленным в Едином квалификационном справочнике должностей руководителей, специалистов и служащих, раздел "Квалификационные характеристики должностей работников образования" (приказ Министерства здравоохранения и социального развития РФ от 26.08.2010 г. № 761н; изм. приказ Министерства здравоохранения и социального развития Российской Федерации от 31.05.2011 г. № 448н).

## 2.3 Формы аттестации. Формы подведения

### **итогов реализации программы:**

-участие в лично-командных первенствах и соревнованиях по роботоконструированию; участие в соревнованиях по лего ориентированию муниципального масштаба и в объединении;

-педагогическая диагностика качества освоения теоретической

составляющей программы осуществляется систематически: промежуточная (по разделам программы) и итоговая.

## **2.4 Оценочные материалы по программе**

В качестве форм фиксации результатов применяются: аналитические материалы по итогам проведения диагностики, грамоты, дипломы и благодарственные письма, журнал учета работы педагога, отчеты (документация МКК), протоколы соревнований (другая документация соревнований), фото- и видеоматериалы, выступления учащихся. Форма анализа результатов и примеры оценочных материалов приведены в Приложении 1.

## **2.5 Методическое обеспечение программы**

### ***Методические материалы:***

Модульной программой предусматриваются занятия стандартные и нестандартные: занятие-практикум, занятие-зачет, занятие – конкурс, занятие-испытание.

Теоретические занятия по изучению робототехники строятся следующим образом:

- заполняется журнал присутствующих на занятиях обучаемых;
- объявляется тема занятий;
  - раздаются материалы для самостоятельной работы и повторения материала или указывается где можно взять этот материал;
  - теоретический материал педагог дает обучаемым, помимо вербального, классического метода преподавания, при помощи различных современных технологий в образовании (аудио, видео лекции, экранные видео лекции, презентации, интернет, электронные учебники);
  - проверка полученных знаний осуществляется при помощи тестирования обучаемых.

Практические занятия проводятся следующим образом:

- педагог показывает конечный результат занятия, т.е. заранее готовит (собирает робота или его часть) практическую работу;
- далее педагог показывает, используя различные варианты, последовательность сборки узлов робота;
- педагог отдает обучаемым, ранее подготовленные самостоятельно мультимедийные материалы по изучаемой теме, либо показывает где они размещены на его сайте посвященном именно этой теме;
- далее обучаемые самостоятельно (и, или) в группах проводят сборку узлов робота; - весь процесс работы педагог снимает на видео, ранее установленную в аудитории;
- видеоматериалы выкладываются на сайт в качестве поощрения и повторения материала, материалы так или иначе становятся методическим материалом, который можно в дальнейшем использовать в учебном процессе;
- практические занятия начинаются с правил техники безопасности при работе с различным инструментом и с электричеством и разбора допущенных ошибок во время занятия в обязательном порядке.

## *Методы обучения и воспитания.*

1. Научность. Этот принцип предопределяет сообщение обучаемым только достоверных, проверенных практикой сведений, при отборе которых учитываются новейшие достижения науки и техники.

2. Доступность. Предусматривает соответствие объема и глубины учебного материала уровню общего развития учащихся в данный период, благодаря чему, знания и навыки могут быть сознательно и прочно усвоены.

3. Связь теории с практикой. Обязывает вести обучение так, чтобы обучаемые могли сознательно применять приобретенные ими знания на практике.

4. Сознательность и активность обучения. В процессе обучения все действия, которые отрабатывает ученик, должны быть обоснованы. Нужно учить, обучаемых, критически осмысливать, и оценивать факты, делая выводы, разрешать все сомнения с тем, чтобы процесс усвоения и наработки необходимых навыков происходили сознательно, с полной убежденностью в правильности обучения.

5. Наглядность. Объяснение техники сборки робототехнических средств на конкретных изделиях и программных продукта. Для наглядности применяются существующие видео материалы, а так же материалы своего изготовления.

6. Систематичность и последовательность. Учебный материал дается по определенной системе и в логической последовательности с целью лучшего его освоения. Как правило этот принцип предусматривает изучение предмета от простого к сложному, от частного к общему.

7. Прочность закрепления знаний, умений и навыков. Качество обучения зависит от того, насколько прочно закрепляются знания, умения и навыки учащихся. Не прочные знания и навыки обычно являются причинами неуверенности и ошибок. Поэтому закрепление умений и навыков должно достигаться неоднократным целенаправленным повторением и тренировкой.

8. Индивидуальный подход в обучении. В процессе обучения педагог исходит из индивидуальных особенностей детей (уравновешенный, неуравновешенный, с хорошей памятью или не очень, с устойчивым вниманием

или рассеянный, с хорошей или замедленной реакцией, и т.д.) и опираясь на сильные стороны ребенка, доводит его подготовленность до уровня общих требований.

На занятиях педагог применяет комплекс разнообразных педагогических методов, в частности по классификации С.А. Смирновой:

Методы получения новых знаний

- рассказ, объяснение, беседа, организация наблюдения. Методы выработки учебных умений и накопление опыта учебной деятельности
- практическая деятельность, упражнения. Методы организации взаимодействия обучающихся и накопление социального опыта
- метод эмоционального стимулирования (метод основаны на создании ситуации успеха в обучении). Методы развития познавательного интереса

- формирование готовности восприятия учебного материала;
- метод создания ситуаций творческого поиска. Метод развития психических функций, творческих способностей и личностных качеств обучающихся
- творческое задание, создание креативного поля; метод развития психических функций, творческих способностей и личностных качеств обучающихся;и учебно-познавательной деятельности социального и психологического развития обучающихся коллектива;

**Методическое обеспечение программы  
«Роботоконструирование».**

<b>1 год обучения</b>						
№ п / п	Раздел или тема программы	Формы занятий	Приемы и методы организации образовательной деятельности	Дидактический материал	Техническое оснащение занятий	Формы подведения итогов
1	Вводное занятие. Знакомство с конструктором.	Комбинированное занятие, лекция, практическое занятие	Словесный, наглядный, практический	Презентация программы «РОБОТОКОНСТРУИРОВАНИЕ» Картинки «Модели из лега» Памятка «Детали лега»	Компьютер, мультимедийный проектор	Входящий контроль «Мельница»
2	Функции.	Комбинированное занятие, лекция, практическое занятие	Словесный, наглядный, практический, игровой, упражнения	Презентация модели, Картинки детали лега, Викторина «вспомни деталь» Модель	Компьютер, мультимедийный проектор, лега	Конкурс фотографий. Викторина.

3	Изучение меню.	Комбинированное занятие, лекция, практическое занятие	Словесный, наглядный, практический, игровой, упражнения	Памятки«Детали лего» Модель	Компьютер, мультимедийный проектор, лего	Опрос, Изучения функций движения. программа
4	Принцип работы.	Комбинированное занятие, лекция, практическое занятие	Словесный, наглядный, практический, игровой, упражнения	Памятка по основам Лего Модель	Компьютер, мультимедийный проектор, лего,	Тест по меню и функциям Программа модель

5	Технология монтажа трансмиссии и для работа.	Практическое занятие	Практический	Итоговая модель Демонстрация и описание модели и её функции.	мультимедийный проектор, лего, компьютер	Нормативы обучающихся 1 года обучения

## 2.6 Список литературы для педагога

- 1.- Федеральным законом "Об образовании в Российской Федерации" от 29.12.2012 N 273-ФЗ;
2. - Концепцией развития дополнительного образования детей до 2030 года, утвержденной распоряжением Правительства Российской Федерации от 31 марта 2022 г. № 678-р;
3. - приказом Министерства просвещения РФ от 27 июля 2022 г. N 629 «Об утверждении Порядка организации и осуществления образовательной деятельности по дополнительным общеобразовательным программам»;
4. - Письмом Минобрнауки России от 18.11.2015 N 09-3242 "О направлении информации" (вместе с "Методическими рекомендациями по проектированию дополнительных общеразвивающих программ (включая разноуровневые программы)")
5. - Письмо Минобрнауки России от 29.03.2016 N ВК-641/09 «О направлении методических рекомендаций» (вместе с Методическими рекомендациями по реализации адаптированных дополнительных общеобразовательных программ, способствующих социально-психологической реабилитации, профессиональному самоопределению детей с ограниченными возможностями здоровья, включая детей-инвалидов, с учетом их особых образовательных потребностей)
6. - СП 2.4.3648-20 "Санитарно-эпидемиологические требования к организациям воспитания и обучения, отдыха и оздоровления детей и молодежи";
7. - СанПиН 1.2.3685-21 «Гигиенические нормативы и требования к обеспечению безопасности и (или) безвредности для человека факторов среды обитания»;
8. Разработка и реализация раздела о воспитании в составе дополнительной общеобразовательной общеразвивающей программы. Методические рекомендации ФГБНУ «Институт изучения детства, семьи и воспитания», Москва: Институт изучения детства, семьи и воспитания РАО, 2023г.;
9. - Приказом Министерства науки и высшего образования Российской Федерации и Министерства просвещения Российской Федерации от 05.09.2020 г. № 882/391 «Об организации и осуществления образовательной деятельности при сетевой форме реализации образовательных программ»;
10. А.С. Филипов Уроки робототехники, - М, 2017.
11. А.С. Филипов Робототехника для детей и родителей. – М., 2017.
12. Курс конструирования на базе LEGO / Д.Н. Овсяницкий, Л.Ю. Овсяницкая, А.Д. Овсяницкий/. – М.: «Перо», 2019.
- 13.Вязовов С. М. Соревновательная робототехника – М., 2019.
- 14.Книга учителя LEGO Education WeDo (электронное пособие)
- 15.Комплект методических материалов «Перворобот». Институт новых технологий.
16. Мир вокруг нас: Книга проектов: Учебное пособие.- Пересказ с англ.-М.: Инт, 1998.

[https://robotics.ua/build\\_robot/books](https://robotics.ua/build_robot/books)

<https://monster-book.com/robototehnika>

<https://aldebaran.ru/tags/75865/>

<https://edu.robogeek.ru/what-to-read/>

### **Электронные ресурсы**

Сайт Министерства образования и науки Российской Федерации [Электронный ресурс]. URL: <http://минобрнауки.рф/> (дата обращения 10.06.2020).

Единая коллекция цифровых образовательных ресурсов [Электронный ресурс]. URL: <http://school-collection.edu.ru/> (дата обращения 10.06.2020).

Единое окно доступа к образовательным ресурсам [Электронный ресурс]. URL: <http://window.edu.ru/> (дата обращения 10.06.2020).

Интернет-портал «1 сентября» [Электронный ресурс]. URL: <http://1сентября.рф/> (дата обращения 10.06.2020).

### **Список литературы для учащихся**

1. Абушкин, Дмитрий Борисович. Педагогический STEM-парк МГПУ / Д.Б. Абушкин // Информатика и образование. ИНФО. - 2017. - № 10. - С. 8-10.
2. Алексеевский, П.И. Робототехническая реализация модельной практикоориентированной задачи об оптимальной беспилотной транспортировке грузов / П.И. Алексеевский, О.В. Аксенова, В.Ю. Бодряков // Информатика и образование. ИНФО. - 2018. - № 8. - С. 51-60.
3. Бельков, Д.М. Задания областного открытого сказочного турнира по робототехнике / Д.М. Бельков, М.Е. Козловских, И.Н. Слинкина // Информатика в школе. - 2019. - № 3. - С. 32-39.
4. Бельков, Д.М. Задания турнира по робототехнике "Автошкола" / Д.М. Бельков, М.Е. Козловских, И.Н. Слинкина // Информатика в школе. - 2019. - № 8. - С. 25-35.
5. Бешенков, Сергей Александрович. Использование визуального программирования и виртуальной среды при изучении элементов робототехники на уроках технологии и информатики / С.А. Бешенков, М.И. Шутикова, В.Б. Лабутин // Информатика и образование. ИНФО. - 2018. - № 5. - С. 20-22.
6. Бешенков, Сергей Александрович. Методика организации внеурочной деятельности обучающихся V-IX классов с использованием робототехнического оборудования и сред программирования / С.А. Бешенков, М.И. Шутикова, В.И. Филиппов // Информатика в школе. - 2019. - № 7. - С. 17-22.
7. Бешенков, Сергей Александрович. На пути к конвергенции общеобразовательных курсов информатики и технологии / С.А. Бешенков [и др.] // Информатика и образование. ИНФО. - 2016. - № 6. - С. 32-35.

8. Богданова, Д.А. Социальные роботы и дети / Д.А. Богданова // Информатика и образование. ИНФО. - 2018. - № 4. - С. 56-60.
9. Гриншкун, Вадим Валерьевич. Новое образование для информационных и технологических революций / В.В. Гриншкун, Г.А. Краснова // Вестник Российского Университета Дружбы Народов. Серия "Информатизация образования". - 2017. - № 2. - С. 131-139.
10. Дегтярева, Людмила Васильевна. Информатика и бизнес в решении вопросов обучения робототехнике / Л.В. Дегтярева, С.М. Клебанова // Вестник Московского городского педагогического университета. Серия: "Информатика и информатизация образования". - 2018. - № 2 (44) 2018. - С. 17-25.
11. Электронный ресурс: <https://resources.mgpu.ru/showlibraryurl.php?docid=461914&foldername=fulltexts&filename=461914.pdf>
12. Евдокимова, В.Е. Организация занятий по робототехнике для дошкольников с использованием конструкторов LEGO WeDo / В.Е. Евдокимова, Н.Н. Устинова // Информатика в школе. - 2019. - № 2. - С. 60-64.
13. Емельянова, Е.Н. Интерактивный подход в организации учебного процесса с использованием технологии образовательной робототехники / Е.Н. Емельянова // Педагогическая информатика. - 2018. - № 1. - С. 22-32.
14. Жигулина, М.П. Опыт применения робототехнического набора "Роббо" в проектной деятельности учащихся / М.П. Жигулина // Информатика в школе. - 2019. - № 6. - С. 59-61.
15. Захарова, Татьяна Борисовна. Формирование универсальных учебных действий у школьников в процессе освоения образовательной робототехники в основном общем образовании / Т.Б. Захарова, Е.А. Чекалева // Вестник Московского городского педагогического университета. Серия: "Информатика и информатизация образования". - 2018. - № 4 (46) 2018. - С. 64-70. Электронный ресурс: <https://resources.mgpu.ru/showlibraryurl.php?docid=483716&foldername=fulltexts&filename=483716.pdf>. 15. Иванов, Анатолий Андреевич. Основы робототехники : учеб. пособие для студентов вузов... / А.А. Иванов. - М. : Форум, 2012. - 222 с. : ил., схем., табл. - (Высшее образование). - Библиогр.: с. 220. - Сер. указ. на обороте тит. л. - ISBN 978-5-91134- 575-4.
16. Ионкина, Наталья Александровна. Образовательная робототехника в системе подготовки современных учителей / Н.А. Ионкина // Вестник Московского городского педагогического университета. Серия: "Информатика и информатизация образования". - 2018. - № 2 (44) 2018. - С. 103-107. Электронный ресурс: <https://resources.mgpu.ru/showlibraryurl.php?docid=461914&foldername=fulltexts&filename=461914.pdf>.
17. Поляков, Константин Юрьевич. Робототехника / К.Ю. Поляков, Е.А. Еремин // Информатика. - 2015. - № 11. - С. 4-11.
18. Салахова, А.А. Техническое творчество и соревнования для формирования новых качеств личности : На примере робототехнических соревнований / А.А. Салахова // Информатика в школе. - 2017. - № 8. - С. 22-24. 19. Самылкина, Надежд

**Оценочные материалы по программе «Роботоконструирование»**

Результаты контроля по разделам дополнительной общеразвивающей общеобразовательной программы  
«Роботоконструирование»

Учащиеся \_\_\_\_\_ года обучения, группа \_\_\_\_\_

№ п/п	Раздел/тема Дата							
	ФИ учащихся							
1.								
2.								
3.								
4.								
5.								
...								
Доля учащихся, освоивших раздел(тему) на «хорошо» и «отлично»								

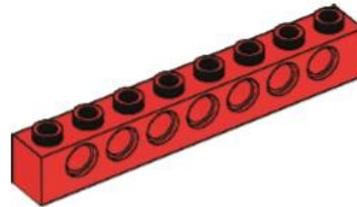
Общий % учащихся, освоивших программу на «хорошо» и «отлично» \_\_\_\_\_

## Примеры тестовых заданий

1. К какому типу деталей относится деталь на картинке?



- 1) КОЛЁСА
- 2) ШТИФТЫ
- 3) ПЛАСТИНЫ
- 4) РАМЫ
- 5) БАЛКИ



2. Как называется деталь на картинке?

- 1) БАЛКА 1x8
- 2) ПЛАСТИНА 1x8
- 3) РАМА 1x8
- 4) БАЛКА С ШИПАМИ
- 5) БАЛКА С ШИПАМИ 1x8

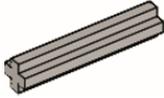
3. В какой из отделов следует положить деталь на картинке?

штифты	датчики
изогнутые балки	



- 1) ДАТЧИКИ
- 2) ШТИФТЫ
- 3) ИЗОГНУТЫЕ БАЛКИ
- 4) НИКУДА

4. Как называется деталь на картинке?



- 1) ОСЬ
  - 2) ШТИФТ 3x МОДУЛЬНЫЙ
  - 3) ОСЬ 3x МОДУЛЬНАЯ
  - 4) ВТУЛКА
  - 5) ШЕСТЕРЁНКА
5. Как называется деталь на картинке?



- 1) КИРПИЧИК
- 2) ШЕСТЕРЁНКА КОРОННАЯ
- 3) БАЛКА
- 4) ВТУЛКА
- 5) ШЕСТЕРЁНКА

6. К какому типу деталей относится деталь на картинке?



- 1) ШИНЫ
- 2) ШТИФТЫ
- 3) ИЗОГНУТЫЕ БАЛКИ
- 4) БАЛКИ
- 5) ДИСКИ

## 2 раздел УСТРОЙСТВА КОНСТРУКТОРА

7. Как называется это устройство конструктора?



1 ДАТЧИК РАССТОЯНИЯ

2 ДАТЧИК НАКЛОНА

3 ДАТЧИК СКОРОСТИ

4 СМАРТ-ХАБ

8. Как называется это устройство конструктора?



1 ДАТЧИК РАССТОЯНИЯ

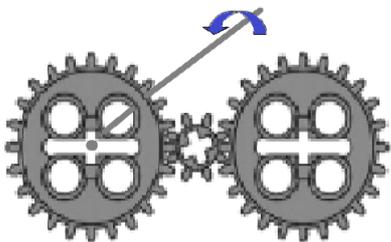
2 ДАТЧИК НАКЛОНА

3 ДАТЧИК СКОРОСТИ

4 СМАРТ-ХАБ

**3 раздел МЕХАНИЗМЫ И ПЕРЕДАЧИ**

9. Как называются эти зубчатые колеса?

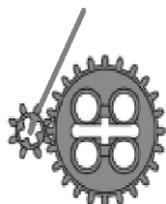


1 ВЕДУЩЕЕ, ПРОМЕЖУТОЧНОЕ, ВЕДОМОЕ

2 БОЛЬШОЕ, МАЛЕНЬКОЕ, БОЛЬШОЕ

3 ПЕРВОЕ, ВТОРОЕ, ТРЕТЬЕ

10. Какая зубчатая передача изображена на рисунке?



1 ПОВЫШАЮЩАЯ

2 ПОНИЖАЮЩАЯ

3 ПРЯМАЯ

11. Как называется ременная передача?



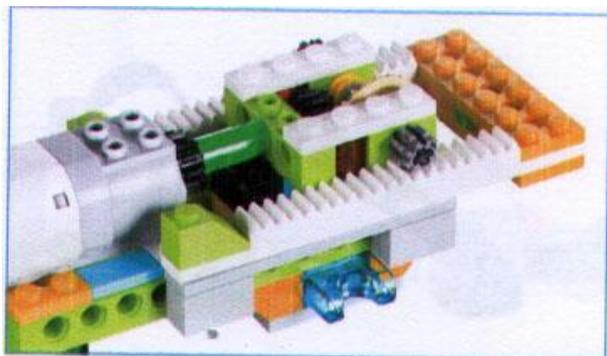
1 ПОВЫШАЮЩАЯ

2 ПРЯМАЯ

3 ПЕРЕКРЕСТНАЯ

4 ПОНИЖАЮЩАЯ

12. Для чего используется зубчатая рейка?



1 ДЛЯ ИЗМЕНЕНИЯ СКОРОСТИ ОБЪЕКТА

2 ДЛЯ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ ВРАЩАТЕЛЬНОГО ДВИЖЕНИЯ В ПОСТУПАТЕЛЬНОЕ.

3 ДЛЯ ИЗМЕНЕНИЯ НАПРАВЛЕНИЯ ВРАЩЕНИЯ ОБЪЕКТОВ

#### 4 раздел ПРОГРАММИРОВАНИЕ

13. Что означает этот блок палитры и для чего он нужен?



ЖДАТЬ ДО...

ЦИКЛ – ОТВЕЧАЕТ ЗА ПОВТОРЕНИЕ

БЛОКА ПРОГРАММЫ.

14. Что означает этот блок палитры и для чего он нужен?



ВЫКЛЮЧИТЬ МОТОР НА..

1 МОЩНОСТЬ МОТОРА ЗАДАЕТ СКОРОСТЬ

2 ВРАЩЕНИЯ МОТОРА ОТ 1 ДО 10

3 МОТОР ПРОТИВ ЧАСОВОЙ СТРЕЛКИ

15. Опишите работу по следующей программной строке

## **Пример игровых контрольных заданий**

### **Раздел «Роботоконструированию»**

Проведя несколько уроков с использованием конструктора "Lego Wedo" были сделаны некоторые выводы и выделены следующие этапы.

#### **Задача.**

Всем ребятам, сначала даётся задание каждому подумать: какую модель можно реализовать из основной неизменяемой части?

#### **Представление команд (название, девиз).**

Те, кто смог более красочно и чётко объяснить, в чём будет заключаться модель стали капитанами и выбрали себе помощников, таким образом, сформировались две команды.

#### **Сборка основной части по рисунку.**

При сборке модели на время необходимо приучить учеников сначала разделить детали "Lego Wedo" в лотке по цветам. Потратив 1 минуту на систематизацию деталей, ребята находят детали необходимые для сборки намного быстрее.

#### **Воплощение собственной идеи в жизнь.**

Перед началом следующего этапа необходимо остановить учеников и ещё раз проговорить с ними, в чём будет заключаться идея и какие требования к модели.

Ученик должен осознавать

- свою идею (не ломать, не переделывать, не метаться от одной идеи к другой);
- какие действия должна выполнять модель;
- модель должна быть красивой и прочной.

#### **Программирование.**

Для ученика очень важно чтобы его модель начала движение.

В начале рекомендуется создавать так называемые непрограммируемые модели. Затем переходить к моделям, в которых работает один двигатель и постепенно усложнять модели.

#### **Эксперимент. Запуск модели. Коррекция.**

Коррекция может происходить с конструкцией и также с программой. Коррекция необходима для усовершенствования модели, её характеристик, также расширения её возможностей.

#### **Защита проекта.**

Одной из главных задач в настоящее время является воспитать ученика способного мыслить, размышлять и излагать свои мысли. Поэтому этап защиты проекта является одним из главных.

Рассмотренные выше этапы хорошо видны из видео "Курс лего: Повышенная передача".

Этап "Задача" может быть реализован с помощью рисунка основной части, схемы или пошаговой инструкции в зависимости от возраста учеников.

Этап "Представление команд" может быть первым, если команды уже сформированы или командой является класс.

Этап: Защита проекта более подробно рассмотрена в видео:

"Курс лего: Защита проекта "Теплоход", "Курс лего: Защита проекта "Кран".

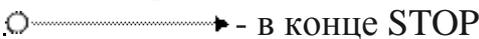
Проекты были созданы командами при доработке основной части "Перекрёстная передача". Сами того не подозревая ученики создали проекты различные по сложности программирования. В проекте "Теплоход" необходимо просто включить мотор и "теплоход поплывёт". В проекте "Кран" необходимо вовремя его остановить, когда необходимый груз поднимется на определённую высоту. При выполнении эксперимента ученики своей целью видят побыстрее запустить проект увидеть в действие.

Таким же образом поступили ученики при защите проекта "Кран". Увидев и осознав ошибку, был сделан следующий вывод.

**Вывод:** этап программирование заключается не только в запуске двигателя модели, а является очень важным и без более глубокого понимания программирования, не создать сложной модели.

Ссылки на видео "Курс лего: Повышенная передача", защита проекта "Теплоход" и "Кран" вынесены в приложение 1 на диске.

### Норматив сдачи по теме «Блоки движения»

<b>1</b>	- Движение вперед - Мощность 50 - На 2 оборота 
<b>2</b>	- Движение назад - Мощность 50 - на 1 оборот - в конце STOP 
<b>3</b>	Поворот на месте:
<b>4</b>	Движение вперед от линии1 до линии4:
<b>5</b>	Движение вперед от линии1 до линии3, назад до линии2:
<b>6</b>	Движение вперед от линии1 до линии3, назад до линии2, потом вперед до линии 4:
<b>7</b>	Движение вперед + поворот 90
<b>8</b>	Движение вперед + поворот 90+ движение вперед:
<b>9</b>	Фигура квадрат:
<b>10</b>	1 разворот на месте (360 )
<b>11</b>	Фигура круг:
<b>12</b>	Фигура восьмерка:
<b>13</b>	Объезд стула по схеме:
<b>14</b>	Фигура треугольник:

### Норматив сдачи по теме «Датчик освещенности»

<b>1</b>	Движение вперед, видит черную линию, STOP
<b>2</b>	Движение вперед, видит черную линию, поворот 90
<b>3</b>	Движение вперед, видит черную линию, разворот
<b>4</b>	Движение вперед, видит черную линию, назад задним ходом (расстояние вперед и назад одинаковое)
<b>5</b>	Движение вперед, видит черную линию, поворот 90, вперед, STOP. (есть ошибка, найти)
<b>6</b>	Движение вперед, видит черную линию, поворот 90, вперед, STOP. (какая фигура получилась?)
<b>7</b>	Переключатель, поле галочки - видит черную линию, STOP, разворот. Поле крестик – не видит черную линию, блок движения вперед

### Норматив сдачи по теме «Датчик ультразвука»

<b>1</b>	Движение вперед, видит препятствие, STOP
<b>2</b>	Движение вперед, видит препятствие, поворот 90
<b>3</b>	Движение вперед, видит препятствие, разворот
<b>4</b>	Движение вперед, видит препятствие, едет назад(задний ход)
<b>5</b>	Движение вперед, видит препятствие, поворот 90, движение вперед, видит препятствие, STOP.
<b>6</b>	Движение вперед, видит препятствие, разворот 360, движение вперед, видит препятствие, разворот 360, движение вперед (бесконечно). Выполняется в ЦИКЛЕ (детям не говорить, должны догадаться).
<b>7</b>	Движение вперед, видит препятствие, поворот 90, движение вперед, видит препятствие, поворот, движение вперед, видит препятствие, поворот 90, движение вперед, видит препятствие, поворот 90, STOP (какая фигура получилась?)